DIALOG(R)File 347:JAPIO

(c) 2001 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

04158473

SPACE OPTICAL MODULATING DEVICE AND METHOD FOR ACHIEVING **MODULATION**

PUB. NO.:

05-150173 [JP 5150173 A]

PUBLISHED:

June 18, 1993 (19930618)

INVENTOR(s): RARII JIEI HOONBETSUKU

APPLICANT(s): TEXAS INSTR INC <TI> [000741] (A Non-Japanese Company or

Corporation), US (United States of America)

APPL. NO.:

03-158717 [JP 91158717]

FILED:

June 28, 1991 (19910628)

PRIORITY:

7-546,271 [US 546271-1990], US (United States of America),

June 29, 1990 (19900629)

INTL CLASS:

[5] G02B-026/08

JAPIO CLASS: 29.2 (PRECISION INSTRUMENTS -- Optical Equipment)

JAPIO KEYWORD:R097 (ELECTRONIC MATERIALS -- Metal Oxide

Semiconductors, MOS)

DIALOG(R)File 345:Inpadoc/Fam.& Legal Stat (c) 2001 EPO. All rts. reserv.

10258184

Basic Patent (No,Kind,Date): EP 463348 A2 19920102 <No. of Patents: 009> IMPROVED BISTABLE DMD ADDRESSING CIRCUIT AND METHOD

(English; French; German)

Patent Assignee: TEXAS INSTRUMENTS INC (US)
Author (Inventor): HORNBECK LARRY J (US)
Designated States: (National) DE; FR; GB; IT; NL

IPC: *G02B-026/08; H04N-009/30 Derwent WPI Acc No: G 92-009040 Language of Document: English

Patent Family:

Patent No	Kind	Date	Applic No	Kind	Date
DE 69127996	C0	19971127	DE 69127996	Α	19910516
DE 69127996	T2	19980416	DE 69127996	Α	19910516
EP 463348	A2	19920102	EP 91107954	Α	19910516 (BASIC)
EP 463348	A3	19921014	EP 91107954	Α	19910516
EP 463348	B 1	19971022	EP 91107954	Α	19910516
JP 5150173	A2	19930618	JP 91158717	Α	19910628
JP 2978285	B2	19991115	JP 91158717	Α	19910628
KR 221291	B1	19990915	KR 9110930	Α	19910628
US 5142405	Α	19920825	US 546271	Α	19900629

Priority Data (No,Kind,Date):

US 546271 A 19900629

Improved	bistable	DMD	addressing	circuit	and	method
-----------------	----------	-----	------------	---------	-----	--------

Patent Number:

EP0463348, A3, B1

Publication date:

1992-01-02

Inventor(s):

Applicant(s)::

HORNBECK LARRY J (US) TEXAS INSTRUMENTS INC (US)

Requested Patent:

☐ JP5150173

Application Number: EP19910107954 19910516 US19900546271 19900629 Priority Number(s):

IPC Classification:

G02B26/08; G09F9/37; H04N9/30

EC Classification:

G02B26/08M4, H04N3/12

Equivalents:

DE69127996D, DE69127996T, JP2978285B2, KR221291, US5142405

Abstract

Bidirectional operation of the bistable DMD is preferred over unidirectional operation because it eliminates contrast degradation caused by duty-factor effects and permits lower voltage operation. However, bidirectional addressing requires either two drain lines and two transistors per pixel or one drain line and three transistors per pixel. An addressing scheme for bidirectional operation is disclosed that requires only a single drain line and one transistor per pixel. For megapixel DMDs used for high-definition television applications, this addressing scheme

dramatically lowers the transistor count, with expected improvements in chip yield and cost.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-150173

(43)公開日 平成5年(1993)6月18日

(51) Int.Cl.5

識別記号

FΙ

技術表示箇所

G 0 2 B 26/08

E 7820-2K

庁内整理番号

審査請求 未請求 請求項の数2(全 9 頁)

(21)出願番号

特願平3-158717

(22)出願日

平成3年(1991)6月28日

(31)優先権主張番号 546271

(32)優先日

1990年6月29日

(33)優先権主張国

米国(US)

(71)出願人 590000879

テキサス インスツルメンツ インコーポ

レイテツド

アメリカ合衆国テキサス州ダラス、ノース

セントラルエクスプレスウエイ 13500

(72)発明者 ラリイ ジエイ. ホーンベツク

アメリカ合衆国テキサス州バン アルスタ

イン, ポツクス 162, ルート 1

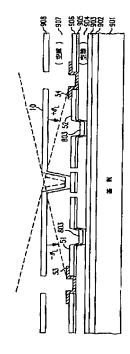
(74)代理人 弁理士 浅村 皓 (外3名)

(54) 【発明の名称】 空間光変調装置及び達成方法

(57) 【要約】 (修正有)

【目的】高鮮明度テレビジョン等のビデオ投影に適した 可変形ミラーデバイス (DMD) を用いた投影装置で, ピクセル当り1本のドレイン線と1個のトランジスタを 使った簡単な回路で高性能双方向動作アドレスを行う。

【構成】基板901はCMOS技術によるアドレス回路。 を含み、電51,52にはそれぞれバイアス電圧一15 Vと十20Vを与えておく。ピーム10はFETにより 0 Vまたは5 Vの電圧が与えられる。0 Vのときはビー ム10と電極51,52との電位差はそれぞれ15Vと 20 Vなのでピーム10は電極52の方に傾き正のラン ディング角十 θ L をとる。またビームが5 V のときは電 極51、52との電位差はそれぞれ20Vと15Vとな り、ビーム10は電極51の方に傾き負のランディング 角 $-\theta_{\perp}$ をとる。正のランディング角のとき光源からの 光を反射しスクリーン上に輝点を得るように調節してお く。全DMDをこの様に制御してビデオ投影を行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 両定された制御可能に回転可能なピーム 領域を有する空間光変調装置において、該装置は前記回 転可能ビームに近接配置されその上に電位を確立するよ うに作動する第1のバイアス電極と、前記ピーム上にア ドレス電位を選択可能に確立する回路であって前記電位 は前記パイアス電極の電位と共に作動して前記ピームを 選択的に回転可能とする前記回路を具備する、空間光変 調装置。

【請求項2】 領域を有する空間光変調装置を達成する方法において、 該方法は第1のパイアス電極を前記回転可能ビームに近 接配置し、前記バイアス電極に電位を確立し、前記ピー ムに電位を選択的に確立し、前記電位は前記バイアス電 極に確立された前記電位と共に作動して前記ピームを回 転させる、ステップからなる空間光変調装置達成方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は可変形ミラーデバイス (DMD) に関し、より詳細にはこのような装置のアド 20 レッシング構成に関する。

[0002]

【従来の技術】高鮮明度テレビジョン(HDTV)等の ある種のビデオ応用では、1050×1700すなわち 1. 8 メガセルのアレイサイズを有するピクセル化ディ スプレイが必要とされる。空間光変調器及び方法という タイトルの前記米国特許出願に開示された双安定可変形 ミラーデバイス (DMD) はこのような応用において投 光管球として使用できる。1.8メガピクセルもの大き さのDMDでは、チップの歩留りを最大限とし且つコス 30 トを低減するためにピクセル当りのトランジスタ数を最 小限とすることが極端に重要となる。

【0003】ピクセル当りの所要トランジスタ数は双安 定DMDが単方向で作動するか双方向で作動するかに依 存する。単方向動作では、トーションピーム(反射面) がその静止すなわちフラット状態と正のランディング角 間で作動する。投光光学系は静止状態が暗状態で正ラン ディング角が輝状態となるように設計されている。

【0004】アドレスシーケンスはパイアスを一時的に 接地へ戻して開始され、反射ビームはリセットパルスで 40 リセットされる。次に、正のアドレス電極電圧はアドレ ストランジスタによりφ。=+ | V。 | もしくはφ。= 0 に設定され、次にパイアスがオンへ戻される。アドレ ス電極の $+ \mid V_{\bullet} \mid$ に対して、ビームは $\theta = + \theta_{\perp}$ へ回 転する。アドレス電極の0Vに対して、ピームは $\theta=0$ にとどまる。

【0005】双方向動作では、トーションピームは2つ のランディング状態間で作動する、投光光学系は一方の 状態が暗状態で他方の状態が輝状態となるように設計さ れている。

【0006】双方向動作に対するアドレス回路はより複 雑で付加トランジスタを必要とするため、単方向動作が 好ましいように見える。しかしながら、単方向動作には 2つの制限がある。第1に、高いアドレス電圧を必要と することである。第2にデューティファクタ効果により コントラストが劣化することがある。これらの制限につ いては後記する。

【0007】アドレス電圧要求を低下させるために、ビ 一ムにバイアスが加えられる。バイアス量によりビーム 画定された制御可能に回転可能なピーム 10 が単安定か、三安定か、双安定かが決定される。双方向 動作に対しては、フラット状態とランド状態間にポテン シャルエネルギバリアを維持しなければならない。この バリアによりビームは(0 Vアドレスに対する)フラッ ト状態にとどまり、バイアスを加えることによりいずれ かのランド状態へ自然に偏向しないことが保証される。 従って、単方向動作では、自然偏向を防止するのに適切 なポテンシャルエネルギバリアを保証するようなレベル ヘバイアスは制限される。このパイアス制限によりアド レス電圧は増加される。例えば、無バイアスで作動する 代表的な双安定DMDは16Vアドレスを必要とする。 -10Vのバイアスでは、DMDは三安定モードで作動 しており+10Vアドレスを必要とする。-16Vパイ アスでは、DMDは双安定モードで作動しており+5V のアドレスしか必要としない。この例から、標準5V CMOSアドレス回路とコンパチブルとするには、双方 向動作及びアドレッシングを必要とする双安定モードで 作動する必要があることが明白である。

> 【0008】デューティファクター効果は単方向動作の 第2の限界となる。トーションヒンジが捻れると、その 表面の一部は圧縮され一部は緊張する。トーションヒン ジ上の表面残留にはこれらの応力が加わる。充分な時間 にわたって、これらの残留は捻れた状態で応力緩和する ことができる。トーションヒンジがその静止(捻れてい ない) 状態に戻ると、これらの残留によりヒンジを捻じ れたままとする本質的な応力が生じ、ピームは静止状態 においてもはや平坦ではなくなる。偏向デューティファ クタ(すなわち、トーションヒンジが捻れた状態にある 端数時間長)が大きい程且つ作動時間が長い程、静止状 態に戻る時のビームの偏向角が大きくなる。

【0009】この静止偏向は差バイアスにより増幅さ れ、10°のランディング角に対して2~3°になるこ とがある。暗視野投光光学系に対して充分な光学的中立 帯が設計されていないと、この静止偏向により光学的コ ントラストが劣化する。

【0010】双方向動作であってもこのデューティファ クタ応力緩和機構は回避されないが、この動作モードで はビームは2つのランディング角 ($\theta = \pm \theta_1$) 間で作 動し静止状態(heta = 0)と正のランディング角(heta = + θ_1) 間で作動するわけではないためコントラストの劣 50 化はない。デューティファクタ効果は双方向動作モード

3

に対してはコントラストに影響を及ぼさないが、アドレ ス電圧は影響を受ける。応力緩和による静止オフセット 角を補償するには一方向に大きなアドレス電圧を加えな ければならない。双方向DMDが5Vのアドレス電圧で 動作する場合には、この5Vはデューティファクタオフ セットを考慮するのに充分な動作マージンを含んでいな ければならない。

【0011】従って、双方向動作のより複雑なアドレス 回路条件を回避しながら、単方向動作の制限を回避する ニーズがある。

[0012]

【発明が解決しようとする課題】前記したように、最も 簡単なアドレッシングは単方向動作により達成される が、双方向動作ではデューティファクタ効果によるコン トラストの劣化が回避され低電圧動作が可能となる。ア ドレス回路を複雑にすることなく双方向動作の利点を保 持するために、駆動ビーム法と呼ばれる新しいアドレス 回路が構成されている。アドレス信号(heta。)は電極で により与えられる。差パイアス〔hetaぃ (+), heta。 (-)) がオフセットバイポーラバイアスの形で電極 に加えられる。ランディング電極はバイアス電極頂部の 酸化物ランディングパッドに置換される。

【0013】一実施例において、ピームに加えられるア ドレス電圧は0 Vもしくは5 Vであり、双安定性を達成 するのに必要な差バイアスは15Vである。次に、負バ イアス電極が-15Vにパイアスされ正バイアス電極は +20 Vに設定される。

【0014】ビームが0Vにアドレスされると、ビーム 30 と負バイアス電極間には+15Vの電位差がありピーム と正バイアス電極間には-20Vの差がある。バイアス 電極により発生するトルクは電位差の絶対値のみに依存 する。ピームと正バイアス電極間の電位差が5V大きい ため、ビームは正のランディング角へ回転する。

【0015】ピームが+5Vにアドレスされると、ピー ムと負パイアス電極間には+20Vの電位差がありビー ムと正バイアス電極間には-15Vの差がある。その結 果、ピームは負のランディング角へ回転する。

【0016】ビームがランディングする時にビームと電 40 極間の放電を防止するために、バイアス電極頂部と酸化 物パッドが配置されている。

【0017】従って、1個のトランジスタ駆動回路によ り2つの位置間で回転ししかもCMOS動作電圧レベル を使用して行うことが、パイアスされたビーム空間双安 定装置の技術的利点である。

【0018】常に低電圧動作を維持しながらデューティ サイクルに無関係に光学状態間でコントラストが一定で あることが、このような装置のもう一つの技術的利点で ある。

[0019]

【実施例】DMDアレイにおいて、ピクセル当りに必要 なトランジスタ数は双安定DMDが単方向モードで作動 するか双方向モードで作動するかに依存する。 図1に示 すように、単方向動作においてトーションピーム10は その静止すなわちフラット状態 ($\theta = 0$) と正のランデ ィング角 ($\theta = + \theta_{L}$) 間で作動する。投光光学系は静 止状態が暗状態で正のランディング角が輝状態となるよ うに設計されている。正のアドレス電極13がアドレス ために双方向モードで作動する双安定偏向装置に対する 10 トランジスタ101に接続されている。負のアドレス電 極12は接地されている。ピーム10及びランディング 電極11,14は各々が負パイアス、- | V。 | に接続 されている。バイアス値はビームを単安定もしくは三安 定モードで作動させるように調整される。パイアスが大 きいため、単安定モードに較べて三安定モードではアド レス電圧が低くなる。

【0020】アドレスシーケンスはパイアスを一時的に 接地へ戻して開始され、ビームはリセットパルスにより リセットされる。次に、アドレストランジスタ101に φ。=0に設定され、次にパイアスはオンへ戻される。 アドレス電極13の+ | V。 | に対して、ビーム10は $\theta = + \theta_{\perp}$ へ回転する。アドレス電極13の0Vに対し ては、ビーム10は θ =0のままである。

> 【0021】図2及び図3に示す双方向動作に対して、 トーションビーム 10は $\theta = -\theta$ 」と $\theta = +\theta$ 」間で作 動する。投光光学系は $\theta=-\theta$ 、が暗状態で $\theta=+\theta$ し が輝状態となるように設定されている。アドレス電極 1 2.13は図2もしくは図3の回路を使用して相補信号 に接続される。

【0022】図2の回路は1個のインバータ201及び 1個のアドレストランジスタ101(ピクセル当り3個 のトランジスタ及び1本のドレイン線)により相補信号 を発生する。

【0023】図3の回路は2個のトランジスタ101, 301 (ピクセル当り2個のトランジスタと2本のドレ イン線)を使用する。パイアス値は刈安定モードで作動 するように調整される。この動作モードにより最低アド レス電圧が達成される。アドレスシーケンスは単方向の 場合と同様である。

【0024】前記したように、双方向動作に対するアド レス同路は一層複雑であるため、単方向動作が好ましい ように見える。しかしながら、単方向動作には2つの制 限がある。第1は、高いアドレス電圧を必要とすること であり、第2はデューティファクタ効果によりコントラ ストが劣化することがあることである。これらの制限に ついては後記する。

【0025】アドレス電圧条件を下げるために、ビーム にパイアスが加えられる。図4に示すように、パイアス 50 量によりピームが単安定か、三安定か、双安定かが決定 5

される。単方向動作に対しては、ポテンシャルエネルギ バリアはフラット状態($\theta=0$)とランド状態($\theta=\pm$ $heta_{ exttt{L}}$) の間に維持しなければならない。このパリアによ りビームは(0 Vアドレスに対して)フラット状態にと どまり、バイアスを加えてもいずれかのランド状態へ自 然に偏向しないことが保証される。従って、単方向動作 に対しては、自然偏向を防止するのに適切なポテンシャ ルエネルギバリアを保証するレベルへパイアスは制限さ れる。バイアスのこの制限により、アドレス電圧は強制 な双安定DMDは16Vアドレスを必要とする。-10 Vのバイアスでは、DMDは三安定モードで作動してお り+10 Vアドレスを必要とする。-16 Vのバイアス では、DMDは双安定モードで作動しており+5Vのア ドレスしか必要としない。本例において、標準5V C MOSアドレス回路とコンパチブルにするためには、双 方向動作及びアドレッシングを必要とする双安定モード で作動する必要がある。

【0026】デューティファクタ効果は単安定動作に対 する第2の制限である。トーションヒンジが捻れると、 その表面の一部が圧縮し一部が緊張する。トーションヒ ンジの表面残留にはこれらの応力が加わる。充分な時間 にわたって、これらの残留により捻れた状態で応力が緩 和される。次にトーションヒンジをその静止(捻れてい ない)状態へ戻すと、これらの残留によりヒンジを捻れ たままとする本来の応力が生じ、ビームは静止状態では もはや平坦とはならない。偏向デューティファクタ(す なわち、トーションヒンジが捻れた状態にある端数時 間)が大きい程且つ動作時間が長い程、静止状態に戻っ た時のビーム偏向角は大きくなる。

【0027】この静止偏向は差パイアスにより増幅さ れ、10°のランディング角に対して2~3°に達する ことがある。暗視野投光光学系に充分な光学的中立帯が 設計されていない限り、この静止偏向により光学的コン トラストは劣化することがある。

【0028】このデューティファクタ応力緩和機構は双 方向動作であっても回避できないが、この動作モードで はビームは2つのランディング角($\theta=\pm\theta$ ₁)間で作 動していて静止状態($\theta=0$)と正のランディング角 $(\theta = + \theta_{\perp})$ 間で作動しているわけではないため、コ ントラストの劣化は生じない。デューティファクタ効果 は双方向動作モードに対してコントラストに影響を及ぼ すことはないが、アドレス電圧は影響を受ける。大きな アドレス電圧を一方向に加えて静止角に対する応力緩和 オフセットを補償しなければならない。双方向DMDが 5 Vのアドレス電圧で作動する場合には、この5 Vはデ ューティファクタオフセットを考慮するのに充分な動作 マージンを含んでいなければならない。

【0029】前記したように、最も簡単なアドレッシン グは単方向動作により達成されるが、双方向動作ではデ50 を共有することができる。駆動ビーム双安定 DMD では

6

ューティファクタ効果によるコントラストの劣化が回避 され低電圧動作が可能となる。アドレス回路を複雑にす ることなく双方向動作の利点を保持するために、次のア ドレス回路が提案される。

【0030】図5に示す回路は駆動ピーム法と呼ばれ る、アドレス信号(ϕ 。)は電極ではなくピーム10へ 与えられ、1個のアドレストランジスタ501により与 えられる。差パイアス〔φω (+), φω (-)〕がオ フセットバイポーラバイアスの形で電極51,52に加 的に増大される。例えば、無パイアスで作動する代表的 10 えられる。ランディング電極 $1\,1$, $1\,4$ はパイアス電極 頂部の酸化物ランディングパッド53,54と置換され ている。

> 【0031】図5のアドレス回路の動作を説明するため に、ピーム10に加えられるアドレス電圧は0Vもしく は+5 Vであり双安定を達成するのに必要な差パイアス は15Vであるものとする。次に、負バイアス電極51 が-15Vにパイアスされ正パイアス電極52は+20 Vに設定される。

【0032】ビーム10が0Vにアドレスされると、ビ 20 ーム10と負パイアス電極51間には+15Vの電位差 がありピーム10と正パイアス電極52間には一20V の差がある。バイアス電極により発生されるトルクは電 位差の絶対値のみに依存する。ビーム10と正バイアス 電極52間の5V大きい電位差によりピーム10は正の ランディング角へ回転する。

【0033】ビーム10が+5Vヘアドレスされると、 ビーム10と負バイアス電極51間には+20Vの電位 差がありビーム10と正バイアス電極52間には-15 Vの差がある。その結果、ピーム10は負のランディン 30 グ角へ回転する。

【0034】ビームがランディングする時にビーム10 と電極間の放電を防止するために、バイアス電極51, 52の先端に酸化物パッド53,54が配置されてい る。従来のランディング電極を使用することもできる。 しかしながら、従来技術でそうであるように、ランディ ング電極は共通接続することができない。この提案され た駆動ピームアドレス法では、ビームは電気的に絶縁さ れており隣接ピクセル間のランディング電極も電気的に 絶縁して各ピームに接続しなければならない。ビームと 各ランディング電極間のこの複雑なバス(bussin g complication) により酸化物ランディ ングパッドは魅力的方法となる。

【0035】リセットパルスが2つのバイアス電極5 1. 52に加わる点を除ければ、共振リセットは通常の 方法で達成される。

【0036】図6のタイミング図は共振リセットパルス を含むビーム及び電極波形を示す。

【0037】従来技術の双安定DMDでは、前記出願多 値可変形ミラー装置に示すように、ビームは共通で支柱 ピクセル当り2つの支柱がなければならず、その一方はアドレストランジスタに接続されているか、もしくは、2つのトーションロッドの一方がその支柱に接続されている共有支柱がその支柱から電気的に絶縁されている。図7及び図8に示す最初の方法(ピクセル当り2本の支柱)が好ましく、それは多値可変形ミラー装置の隠れたヒンジアーキテクチュアを使用して面積効率を損うことなく一つの特別なマスクレベルのみが自動的に与えられるためである。

【0038】図7は中央ビーム支柱701を有するピクセルビーム10のアレイ700を示す。ビーム10は前記したアドレス法により選択的に偏向される。

【0039】図8は両端を支柱804により支持された下層パイアス電極51,52及びヒンジ801を示す。 ヒンジ801の一端において、支柱804はコンタクト802を介して下層アドレス制御回路とコンタクトできるように構成されている。パイアス電極は支柱803により支持されている。

【0040】図9は図8の99に沿った断面を示し、前記したようにピーム10に加わるアドレス信号と電極51,52のバイアス電位の組合せの制御の元でピーム10が酸化物パッド53もしくは54へ偏向可能であることを示している。

【0041】層901はアドレス回路を含む基板であり、CMOS技術とすることができる。層902はアドレス回路の最終金属化層である。層903は基板の保護酸化物である。最終段内の層904は第1のスペーサを除去して構成される空隙である。層905はヒンジメタルである。層906はバイアス電極メタルである。層907は第2のスペーサを除去して形成されるもう一つの30空隙であり、層908はビームメタルである。

【0042】バイアス電極51,52は下層アドレス回路の下層最終金属化層ではなく電極メタル(図8)を使用して最も簡便に相互接続される。しかしながら、この方法ではピクセルの正バイアス電極は次のピクセルの負バイアス電極となる。バイアス電極のピクセルごとの極性反転を修正するために、一つおきのピクセルごとにビデオ入力が補足される。

[0043] 実施例について本発明を説明してきたが、発明の範囲を限定するのは本説明ではなく特許請求の範 40 囲である。同業者ならば、前記説明を参照すれば別の実施例だけでなく、開示された実施例のさまざまな修正が明白であると思われる。従って、特許請求の範囲には発明の真の範囲内に入るこのような修正も包含されるものとする。

【0044】以上の説明に関して更に以下の項を開示す ス

【0045】(1) 画定された制御可能に回転可能な ビーム領域を有する空間光変調装置において、該装置は 前記回転可能ビームに近接配置されその上に電位を確立 50

するように作動する第1のパイアス電極と、前記ビーム 上にアドレス電位を選択可能に確立する回路であって、 前記電位は前記パイアス電極の電位と共に作動して前記 ビームを選択的に回転可能とする前記回路、を具備す る、空間光変調装置。

【0046】(2) 第(1)項記載の装置において、前記アドレス電圧は2つの電圧の中の一電圧であり、前記装置はさらに、前記回転可能ビームに近接配置され前記第1のパイアス電極に確立された電位とは異なる電位をその上に確立するように作動して、前記パイアス電圧と共に作動する前記ビームの前記アドレス電圧の一方もしくは他方が前記回転の方向を制御するようにされた第2のパイアス電極、を具備する、空間光変調装置。

【0047】(3) 第(2)項記載の装置において、前記パイアス電極及び前記第2のパイアス電極は間隔をとって前記ピームの旋回点の両側に配置され、前記ピームの第1の電圧により前記ピームは前記旋回点の周りを前記第1のパイアス電極に向って回転し、前記回転可能ピームの前記第2の電圧により前記ピームは前記第2のパイアス電極に向って旋回するようにされている、空間光変調装置。

【0048】(4) 第(3)項記載の装置において、さらに前記ピームが前記パイアス電極と共にもしくは前記第2のパイアス電極と共に旋回する時に、前記ピームを支持する電気的に絶縁された一対のランディングパッドを含む、空間光変調装置。

【0049】(5) 第(2)項記載の装置において、さらにベース層と、前記制御可能に回転可能なピーム領域を画定する前記ベース層とは独立した層と、前記ベース層により支持され前記回転可能領域に接続されて前記回転可能領域を支持し前記回転可能領域が前記ベース層に対して画定された範囲内の運動を行えるようにする、前記回転可能領域の面とは別の面内にあるヒンジ、を具備する、空間光変調装置。

【0050】(6) 第(1)項記載の装置において、前記ペース基板はその内に画定された制御回路を含み、前記装置はさらに、前記ペース層と前記別の基板間に配置され、その上に前記回転可能領域の前記回転を制御する信号を与えるための個別領域が画定されている層と、前記制御回路から前記個別領域へ信号を通信させて前記回転可能領域を制御する相互接続構造、を含む、空間光変調装置。

【0051】(7) 第(6)項記載の装置において、 前記制御回路はCMOS技術を使用して構成される、空 間光変調装置。

【0052】 (8) 第 (2) 項記載の装置において、 前記2つのアドレス電圧は0及び+V。であり、前記第 1及び第2のパイアス電圧は、それぞれ、- | V。 | 及 び+ | V。| + | V。| である、空間光変調装置。

50 【0053】(9) 第(8)項記載の装置において、

 $V_{\bullet} = 5 \, V \, \overline{v} \, V_{\bullet} = 1 \, 5 \, V \, \overline{v}$ ある、空間光変調装置。

【0054】(10) 第(2)項記載の装置におい て、多層基板装置として構成され前記ピームは前記装置 の支持層内に構成されたアドレス制御回路と接触する少 くとも一つの領域を有する、空間光変調装置。

【0055】(11) 各装置が画定された制御可能に 回転可能なピーム領域を有する空間光変調装置のアレイ において、該アレイは、前記回転可能ビームに近接配置 され前記各バイアス電極と異なる電位を確立するように 確立し、前記電位は前記パイアス電極上の前記電位と共 に作動して前記ピームを選択的に回転できるようにする 回路、を具備する、空間光変調装置アレイ。

【0056】(12) 第(11)項記載のアレイにお いて、前記ビーム電圧は前記パイアス電圧と共に作動し て前記ビームの前記回転の方向を制御する2つの電圧の 一方の電圧である、空間光変調器アレイ。

[0057] (13) 第(12)項記載のアレイにお いて、前記各ビームに対する前記パイアス電極は互いに 間隔をとって前記ビームの旋回点の両側に配置されてお 20 り、前記ビームの第1の電圧により前記ビームは前記旋 回点の周りを前記一つのバイアス電極に向って回転さ れ、前記回転可能ビームの前記第2の電圧により前記ビ **ームは前記第2のバイアス電極に向って旋回されるよう** にされている、空間光変調装置アレイ。

【0058】 (14) 第(11) 項記載のアレイにお いて、さらにHDTVシステムを具備し、前記アレイは 前記システム内の可視ディスプレイである、空間光変調 装置アレイ。

【0059】(15) 第(13)項記載のアレイにお 30 いて、前記旋回点の一方側の前記バイアス電極は全て電 気的に共通であり前記旋回点の他方側の全バイアス電極 が電気的に共通である、空間光変調装置アレイ。

【0060】(16) 画定された制御可能に回転可能 なビーム領域を有する空間光変調装置を達成する方法に おいて、該方法は、第1のバイアス電極を前記回転可能 ビームに近接配置し、前配パイアス電極に電位を確立 し、前記ピームにアドレス電位を選択的に確立し、前記 電位は前記バイアス電極に確立された前記電位と共に作 動して前記ビームを回転させる、ステップからなる、空 40 願、第355,049号空間光変調器及び方法 間光変調装置達成方法。

【0061】(17) 第(16)項記載の方法におい て、前記アドレス電圧を確立するステップは、2つの電 圧の一方を供給する、ステップを含む、空間光変調装置 達成方法。

【0062】(18) 第(17)項記載の方法におい て、さらに、第2のパイアス電極を前記回転可能ビーム へ近接配置し、前記第1のパイアス電極に確立された電 位とは異なる電位を前記第2のバイアス電極へ確立し て、前記パイアス電圧と共に作動する前記ピームの前記 50

アドレス電圧の一方もしくは他方により前記回転の方向 が制御されるようにする、ステップを有する、空間光変 調装置達成方法。

10

【0063】(19) 第(18)項記載の方法におい て、前記パイアス電極位置決めステップは、前記ピーム の旋回点の両側で前記電極を引き離して、前記ピームの 前記第1の電圧により前記ビームが前記旋回点の周りを 前記第1のパイアス電極に向って回転され、前記回転可 能ビームの前記第2の電圧により前記ビームが前記第2 作動するパイアス電極と、前記ピームに選択的に電位を 10 のパイアス電極に向って旋回するようにする、ステップ を含む、空間光変調装置達成方法。

> 【0064】(20) 双安定DMDの双方向動作は単 方向動作よりも好ましいものであり、それはデューティ ファクタ効果によるコントラストの劣化が解消され低電 圧動作が可能となるためである。しかしながら、双方向 アドレッシングはピクセル当たり2本のドレイン線と2 個のトランジスタもしくはピクセル当り1本のドレイン 線と3個のトランジスタを必要とする。ピクセル当り1 本のドレイン線と1個のトランジスタしか必要としない 双方向動作用アドレッシング法を開示する。高鮮明度テ レビ応用に使用されるメガピクセルDMDに対して、こ のアドレッシング法によりトランジスタ総数は大幅に低 減しチップの歩留り及びコストの向上が期待される。

【0065】関連出願

下記の米国特許出願は全て相互参照されるものであり、 全てテキサスインスツルメンツ社が譲り受けているもの である。これらは同時に出願されているため、参照とし て本出願に組み入れられている。

譲受人処理番号

TI-14568TI - 14643 多値可変形ミラーデバイス 改良型双安定DMDアドレ

ス回路及び方法 TI-14649

DMDを制御回路基板に集 積するための改良型アーキテクチュア及びプロセス

TI-14715 ーデバイス

フィールド更新可変形ミラ

また、下記の出願も参照として、ここに組み入れられて

TI-13173A 1989年5月15日出

TI-14481

1989年9月14日出 願、第408、355号空間光変調器及び方法

米国特許第4, 662, 746号 1987年5月5日 付、空間光変調器及び方法

米国特許第4,566,935号 1986年1月28 日付、空間光変調器及び方法

米国特許第4, 615, 595号 1986年10月7 日付、フレームアドレス空間光変調器

【図面の簡単な説明】

【図1】DMDの代表的な単方向動作を示す図。

11

【図2】 DMDの代表的な双方向動作を示す図。

【図3】DMDの代表的な双方向動作を示す図。

【図4】DMDの閾値のエネルギ図。

【図5】本発明の駆動ビームアドレッシング技術を示す

【図6】代表的なシステムのピーム及び電極波形を示す 図。

【図7】双安定DMDピクセルの平面図。

【図8】双安定DMDピクセルの平面図。

【図9】図8の9-9断面に沿ったDMDピクセルの断 10 803 支柱 面図。

【符号の説明】

10 トーションピーム

11 ランディング電極

12 負アドレス電極

13 正アドレス電極

14 ランディング電極

51 負パイアス電極

52 正パイアス電極

12

53 酸化物ランディングパッド

54 酸化物ランディングパッド

101 アドレストランジスタ

201 インパータ

301 トランジスタ

700 ピクセルビームアレイ

701 中央ビーム支柱

801 ヒンジ

802 コンタクト

804 支柱

901 層

902

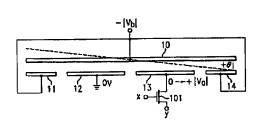
903

906

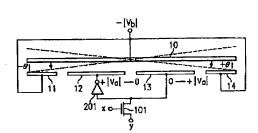
907

908 層

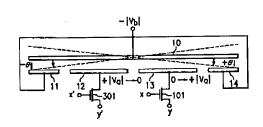
【図1】



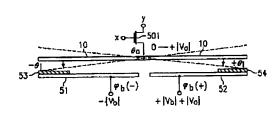
[図2]

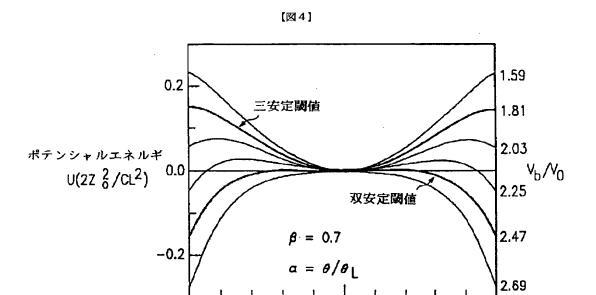


【図3】

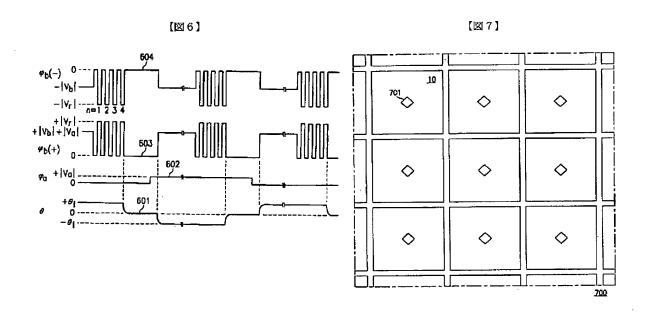


【図5】

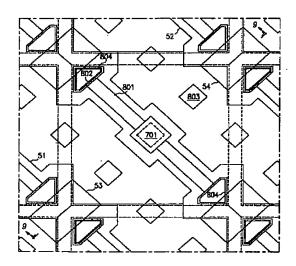




0.0 正規化偏向, α



[図8]



【図9】

